

Ana Luísa Correia
Carla Martinho

Matrizes e Aplicações

Inclui Exercícios de Escolha Múltipla
com resolução detalhada



ESCOLAR EDITORA

Ana Luísa Correia
Carla Martinho

Matrizes e Aplicações

Inclui Exercícios de Escolha Múltipla
com resolução detalhada



ESCOLAR EDITORA



Matrizes e Aplicações

Ana Luísa Correia, Carla Martinho

Copyright © by Escolar Editora
Polígono Industrial do Forte da Casa
Rua do Comércio e Indústria, 19
2625-437 Forte da Casa
Telefone: 211 066 500 **Fax:** 211 066 530
E-mail: editora@escolareditora.com
Internet: <http://www.escolareditora.com>

Proibida a reprodução total ou parcial deste livro sem a autorização expressa do editor.
Todos os direitos estão reservados por Escolar Editora.

ISBN 978-972-592-596-6
Impressão Outubro de 2022
Depósito Legal n.º 506 197/22

Coordenação editorial
João Costa

Capa
João Loureiro

Impressão e acabamento
Gráfica Manuel Barbosa & Filhos

Índice

Prefácio	v
Lista de símbolos	vii
1 Matrizes - generalidades	1
1.1 Definições básicas e exemplos	1
Exercícios resolvidos	6
1.2 Operações com matrizes	8
Exercícios resolvidos	16
1.3 Exercícios aplicados	26
Resoluções	29
1.4 Questões de escolha múltipla	32
Resoluções	34
2 Condensação de matrizes	39
2.1 Transformações elementares	39
Exercícios resolvidos	42
2.2 Matrizes em forma de escada	44
Exercícios resolvidos	48
2.3 Matrizes em forma de escada reduzida	49
Exercícios resolvidos	52
2.4 Característica de uma matriz	54
Exercícios resolvidos	56
2.5 Matrizes invertíveis	60
Exercícios resolvidos	64
2.6 Exercícios aplicados	72
Resoluções	78
2.7 Questões de escolha múltipla	80
Resoluções	83

3	Sistemas de equações lineares	87
3.1	Representação matricial	87
	Exercícios resolvidos	92
3.2	Classificação de sistemas.	93
	Exercícios resolvidos	95
3.3	Método de Gauss	98
	Exercícios resolvidos	105
3.4	Resolução simultânea de sistemas	117
	Exercícios resolvidos	118
3.5	Exercícios aplicados	122
	Resoluções	126
3.6	Questões de escolha múltipla	132
	Resoluções	135
4	Vetores	139
4.1	Espaços vetoriais	140
	Exercícios resolvidos	144
4.2	Combinação linear	146
	Exercícios resolvidos	149
4.3	Sequência geradora	151
	Exercícios resolvidos	155
4.4	Dependência e independência linear	158
	Exercícios resolvidos	164
4.5	Base	169
	Exercícios resolvidos	174
4.6	Exercícios aplicados	180
	Resoluções	184
4.7	Questões de escolha múltipla	189
	Resoluções	192
5	Subespaços vetoriais	195
5.1	Subespaço	195
	Exercícios resolvidos	199
5.2	Relação de inclusão entre subespaços	202
	Exercícios resolvidos	208
5.3	Equações cartesianas de um subespaço	211
	Exercícios resolvidos	215
5.4	Intersecção de subespaços	219
	Exercícios resolvidos	227
5.5	Soma de subespaços	229

Exercícios resolvidos	233
5.6 Matrizes: espaço das linhas e das colunas	237
Exercícios resolvidos	243
5.7 Exercícios aplicados	251
Resoluções	254
5.8 Questões de escolha múltipla	259
Resoluções	262
Bibliografia	267
Índice remissivo	268

Lista de símbolos

\mathbb{R}^n	conjunto dos n -uplos de números reais. 1, 141
a_{ij} ou A_{ij}	entrada (i, j) da matriz A . 2
$\mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R})$	conjunto das matrizes de tipo $m \times n$ com entradas em \mathbb{R} . 2
$0_{m \times n}$	matriz nula de tipo $m \times n$. 3
0_n	matriz nula de ordem n . 3
$\text{diag}(a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn})$	matriz diagonal com $a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}$ na diagonal principal. 5
I_n	matriz identidade de ordem n . 5
\emptyset	conjunto vazio. 7
A^k	potência de expoente k da matriz A . 13
A^T	matriz transposta da matriz A . 14
$\text{tr}(A)$	traço da matriz A . 24
$L_i \leftrightarrow L_j$	troca da linha L_i com a linha L_j . 39
$L_i \rightarrow \alpha L_i$	substituição da linha L_i por αL_i . 39
$L_i \rightarrow L_i + \alpha L_j$	substituição da linha L_i por $L_i + \alpha L_j$. 39
$A \xrightarrow{\text{(linhas)}} B$	A é equivalente por linhas a B . 39
$C_i \leftrightarrow C_j$	troca da coluna C_i com a coluna C_j . 42
$C_i \rightarrow \alpha C_i$	substituição da coluna C_i por αC_i . 42
$C_i \rightarrow C_i + \alpha C_j$	substituição da coluna C_i por $C_i + \alpha C_j$. 42
$c(A)$	característica da matriz A . 54
A^{-1}	matriz inversa da matriz A . 60
$C_{(S)}$	conjunto solução do sistema (S) . 88
$[A B]$	matriz ampliada de $AX = B$. 90
\therefore	portanto, logo. 93
g.i.	grau de indeterminação. 100
\forall	para todo, para qualquer. 141
\exists	existe, para algum. 141
$\vec{0}_E$	vetor nulo do espaço E . 141

$\mathbb{R}_n[x]$	conjunto dos polinómios em x , com coeficientes em \mathbb{R} e grau $\leq n$. 142
$\mathbb{R}[x]$	conjunto dos polinómios em x , com coeficientes em \mathbb{R} . 143
$(\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k)$	sequência formada pelos vetores $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k$. 146
$\langle \vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k \rangle$	espaço gerado pelos vetores $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_k$. 151, 153
$\dim E$	dimensão do espaço E . 171
$\mathcal{N}(A)$	núcleo da matriz A . 201
$F \subseteq G$	F contido ou igual a G . 202
$F \cap G$	interseção dos subespaços F e G . 219
$F \cup G$	união dos subespaços F e G . 226
$F + G$	soma dos subespaços F e G . 229
$E = F \oplus G$	E é soma direta dos subespaços F e G . 231
$\mathcal{L}(A)$	espaço das linhas da matriz A . 237
$\mathcal{C}(A)$	espaço das colunas da matriz A . 237

Capítulo 1

Matrizes - generalidades

As matrizes são uma ferramenta importante da Álgebra Linear, especialmente porque são muito úteis na resolução dos sistemas de equações lineares, como veremos no Capítulo 3. Além da sua utilidade no estudo deste tipo de sistemas, as matrizes aparecem de forma natural em geometria, estatística, economia, física, etc. Atualmente a teoria das matrizes é amplamente utilizada na informática. De facto, o uso das matrizes constitui uma parte essencial das linguagens de programação, uma vez que a maioria dos dados são introduzidos nos computadores como tabelas organizadas em linhas e em colunas.

A utilização de tabelas de números, para a resolução de sistemas de equações lineares, foi encontrada em vários textos chineses escritos entre os séculos X a II a.C. Ao longo dos séculos, foram feitos desenvolvimentos valiosos neste campo, muito especialmente nos séculos XVIII e XIX. Destacamos, em particular, os matemáticos Leibniz, Cramer, Cayley, Hermite, Jacobi, mas muitos outros tiveram contribuições importantes. No entanto, o termo “matriz” apareceu pela primeira vez em 1850 e foi introduzido pelo algebrista inglês J. J. Sylvester. E a notação moderna $A = [a_{ij}]$ foi introduzida por C. E. Cullis em 1913.

1.1 Definições básicas e exemplos

Ao longo deste livro, \mathbb{R} denotará o conjunto dos números reais e os seus elementos serão designados por *escalares*. Usamos ainda \mathbb{N} e \mathbb{N}_0 para denotar os números naturais e os números naturais com o zero

$$\mathbb{N} = \{1, 2, 3, \dots\}, \quad \mathbb{N}_0 = \{0, 1, 2, 3, \dots\} = \mathbb{N} \cup \{0\}.$$

Além disso, \mathbb{R}^n denota o conjunto dos n -uplos de números reais

$$\mathbb{R}^n = \{(a_1, a_2, \dots, a_n) : a_1, a_2, \dots, a_n \in \mathbb{R}\}.$$

Definição. Chama-se *matriz de tipo $m \times n$* , sobre \mathbb{R} , a um quadro/tabela com $m \cdot n$ elementos em \mathbb{R} , ditas entradas, dispostos em m linhas e n colunas:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & a_{m3} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} = [a_{ij}]_{m \times n}.$$

- O escalar a_{ij} ou A_{ij} designa a *entrada* ou o *elemento* (i, j) de A .
- O n -uplo $L_i = (a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in}) \in \mathbb{R}^n$ designa a *linha* i de A .
- O m -uplo $C_j = (a_{1j}, a_{2j}, \dots, a_{mj}) \in \mathbb{R}^m$ designa a *coluna* j de A .
- O conjunto de todas as matrizes de tipo $m \times n$ com entradas em \mathbb{R} é, usualmente, denotado por $\mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R})$ ou por $\mathbb{R}^{m \times n}$.

Exemplo 1.1. (a) Consideremos a matriz $A = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -1 & 5 & 3 \end{bmatrix}$.

A é uma matriz de tipo 2×3 – tem 2 linhas e 3 colunas.

Portanto $A \in \mathcal{M}_{2 \times 3}(\mathbb{R})$.

Temos, por exemplo, $a_{13} = 0$, $a_{21} = -1$ e $a_{23} = 3$.

A linha 1 e a coluna 2 são respetivamente:

$$L_1 = (1, -2, 0) \in \mathbb{R}^3 \text{ e } C_2 = (-2, 5) \in \mathbb{R}^2.$$

(b) Consideremos a matriz $A = [3]$.

Esta matriz é de tipo 1×1 , ou seja $A = [3] \in \mathcal{M}_{1 \times 1}(\mathbb{R})$.

Só tem uma entrada: $a_{11} = 3$.

Só tem uma linha e uma coluna: $L_1 = (3) = C_1 \in \mathbb{R}$.

As matrizes aparecem em várias formas: retangulares ou quadradas dependendo do número de linhas e de colunas.

Definição. Seja $A = [a_{ij}] \in \mathcal{M}_{m \times n}(\mathbb{R})$.

- Se $m \neq n$ a matriz A diz-se *retangular*.
- Se $m = n$ a matriz diz-se *quadrada de ordem n* .
- Se todas as entradas da matriz A forem nulas, i.e. se $a_{ij} = 0$ para todos i, j , então A diz-se a matriz *nula de tipo $m \times n$* :

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix} = 0_{m \times n}.$$

Se $m = n$ escreve-se, simplesmente, 0_n em vez de $0_{n \times n}$.

- A diz-se uma *matriz linha* se tiver uma única linha, ou seja se $m = 1$.
- A diz-se uma *matriz coluna* se tiver uma única coluna, ou seja se $n = 1$.

Exemplo 1.2.

(a) $A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 3 & 0 & \frac{1}{2} \\ -\frac{2}{3} & 1 & -5 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R})$ - matriz quadrada de ordem 3.

(b) $B = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 3 & \sqrt{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{2 \times 3}(\mathbb{R})$ - matriz retangular de tipo 2×3 .

(c) $C = [2 \ 0 \ -3 \ 15] \in \mathcal{M}_{1 \times 4}(\mathbb{R})$ - matriz linha de tipo 1×4 .

(d) $D = \begin{bmatrix} 2 \\ -3 \\ 0 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_{3 \times 1}(\mathbb{R})$ - matriz coluna de tipo 3×1 .

O conceito de igualdade de matrizes é o esperado.

Definição. Duas matrizes $A = [a_{ij}]_{m \times n}$ e $B = [b_{ij}]_{m \times n}$ do mesmo tipo $m \times n$ dizem-se *iguais*, e escreve-se $A = B$, se **todas** as entradas correspondentes (ou elementos homólogos) forem iguais, i.e. se

$$a_{ij} = b_{ij} \quad \text{para todos } i \in \{1, \dots, m\}, j \in \{1, \dots, n\}.$$

Exemplo 1.3.

- (a) As matrizes do Exemplo 1.2 são todas distintas porque são matrizes de tipo diferente.
- (b) Sejam $A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ -4 & 2 & 5 \end{bmatrix}$ e $B = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 \\ -4 & 2 & 5 \end{bmatrix}$. As matrizes A e B são do mesmo tipo, mas temos $a_{13} = 0 \neq 1 = b_{13}$, logo $A \neq B$.
- (c) Sejam $A = \begin{bmatrix} 2^3 & \text{sen}(\pi/2) \\ \cos(\pi) & 0 \end{bmatrix}$ e $B = \begin{bmatrix} 8 & 1 \\ -1 & \ln 1 \end{bmatrix}$. As matrizes A e B são do mesmo tipo e são iguais porque: $a_{11} = 2^3 = 8 = b_{11}$, $a_{12} = \text{sen}(\pi/2) = 1 = b_{12}$, $a_{21} = \cos(\pi) = -1 = b_{21}$ e $a_{22} = 0 = \ln 1 = b_{22}$.

Matrizes quadradas:

Vamos supor $m = n$. As matrizes quadradas admitem as seguintes classificações.

Definição. Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$ uma matriz quadrada de ordem n :

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} = [a_{ij}]_{n \times n}.$$

- As entradas $a_{11}, a_{22}, a_{33}, \dots, a_{nn}$ constituem a *diagonal principal* da matriz A .
- Se todas as entradas **acima** da diagonal principal forem nulas, i.e. se $a_{ij} = 0$ para $i < j$, a matriz A diz-se *triangular inferior*:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & 0 & \dots & 0 \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}.$$

- Se todas as entradas **abaixo** da diagonal principal forem nulas, i.e. se $a_{ij} = 0$ para $i > j$, a matriz A diz-se *triangular superior*:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ 0 & 0 & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}.$$

- Se todas as entradas **acima** e **abaixo** da diagonal principal forem nulas, i.e. se $a_{ij} = 0$ para $i \neq j$, a matriz A diz-se *diagonal*:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & a_{22} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & a_{33} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} = \text{diag}(a_{11}, a_{22}, \dots, a_{nn}).$$

- Uma matriz **diagonal** com todas as entradas da diagonal principal **iguais** diz-se uma matriz *escalar*, ou seja uma matriz escalar tem a forma

$$A = \text{diag}(a, a, \dots, a)_n.$$

Em particular, se $a = 1$ a matriz $A = \text{diag}(1, 1, \dots, 1)_n$ é conhecida por *matriz identidade de ordem n* . Neste caso, é mais comum usarmos a notação I_n em vez de $\text{diag}(1, 1, \dots, 1)_n$.

Exemplo 1.4.

(a) $A = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & -3 \end{bmatrix}$ - é uma matriz triangular inferior.

(b) $A = \begin{bmatrix} \sqrt{2} & -1 & 4 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1/2 \end{bmatrix}$ - é uma matriz triangular superior.

(c) $A = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \text{diag}(-1, 2, 0)$ - é uma matriz diagonal.

(d) $A = \begin{bmatrix} 5 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix} = \text{diag}(5, 5, 5)$ - é uma matriz escalar.

(e) $I_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ - matriz identidade de ordem 2;

$I_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ - matriz identidade de ordem 3.

Exercícios resolvidos:

1.1.1 . Considere as seguintes matrizes:

$$A_1 = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 & 1 \end{bmatrix}, A_2 = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, A_3 = [-3 \quad 1 \quad 4 \quad 1],$$

$$A_4 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{bmatrix}, A_5 = [2], A_6 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, A_7 = \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 5 \\ 3 & 6 \end{bmatrix},$$

$$A_8 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \end{bmatrix}, A_9 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, A_{10} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, A_{11} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \end{bmatrix},$$

$$A_{12} = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}, A_{13} = [1 \quad 0 \quad 0], A_{14} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Indique

- (a) O tipo de cada matriz;
- (b) Quais as matrizes que são quadradas;
- (c) Quais as matrizes que são triangulares superiores ou inferiores;
- (d) Quais as matrizes que são diagonais;
- (e) Quais as matrizes que são escalares.

Matrizes e Aplicações

As autoras deste livro são professoras universitárias com larga experiência de lecionação na área da Matemática, nomeadamente em Álgebra Linear, em diferentes instituições de ensino superior e a diferentes cursos: Matemática, Física, Química, Informática, Engenharia, Economia, Finanças e Gestão.

Este livro foi pensado essencialmente para dar resposta às diversas solicitações dos estudantes que se cruzaram nos seus percursos académicos. O seu conteúdo pode ser usado tanto como texto de apoio, onde os resultados mais simples estão justificados, bem como caderno de exercícios com resoluções detalhadas.

Nos dois primeiros capítulos, são fornecidas as técnicas necessárias para a teoria de matrizes ser aplicada na resolução de sistemas de equações lineares e no estudo de espaços vetoriais.

Este livro contém exercícios de aplicação direta dos conceitos estudados, exercícios de escolha múltipla com resolução detalhada, e vários exercícios aplicados aos diferentes ramos da ciência, fruto da experiência das autoras no ensino da Álgebra Linear.

	polytechnica INTERNACIONAL	ISBN 978-972-592-596-6
ESCOLAR EDITORA	ESCOLAREEDITORA.COM	 9 789725 925966

Ana Luísa Correia

Licenciada em Matemática, ramo de especialização científica pela Faculdade de Ciências da Universidade de Lisboa (FCUL), Mestre em Matemática, ramo de Álgebra, pela FCUL e Doutorada em Matemática pelo Instituto Superior Técnico (IST) da antiga Universidade Técnica de Lisboa (UTL).

Começou a sua carreira académica na FCUL e foi também docente da Universidade Aberta. Atualmente é Professora Auxiliar do Departamento de Ciências Exatas e Engenharias na Academia Militar.

Nesse sentido tem também desenvolvido interesses no Ensino da Matemática nas Instituições Militares no século XIX e 1ª metade do século XX, no âmbito da História da Matemática.

É membro do Centro de Análise Funcional e Estruturas Lineares e Aplicações (CEAFEL) da FCUL. Desenvolve investigação na área de Álgebra Comutativa, sendo autora de vários artigos científicos nessa área, publicados em revistas internacionais.

É membro da Sociedade Portuguesa de Matemática e fez parte da sua direção nos biénios 2014–16, 2016–18, 2018–20.

Carla Martinho

Licenciada em Matemática Aplicada às Ciências Actuarias pela Faculdade de Ciências e Tecnologia (FCT) da Universidade Nova de Lisboa (UNL), Mestre em Matemática Aplicada à Economia e à Gestão, pelo Instituto Superior de Economia e Gestão (ISEG) da antiga Universidade Técnica de Lisboa (UTL) e doutorada em C. da Educação e Desenvolvimento, pela FCT da UNL.

Professora em várias instituições de ensino superior desde 1993, sendo atualmente Professora Adjunta no Instituto Superior de Contabilidade e Administração de Lisboa (ISCAL) do Instituto Politécnico de Lisboa (IPL) e membro integrado do Centro de Investigação ICPOL — Unidade ID&I do ISCPST.

Desenvolve investigação em métodos quantitativos aplicados às ciências empresariais e em metodologias e avaliação do ensino, presencial e a distância, tendo várias comunicações e artigos publicados nessas áreas. Coordena o projeto de investigação MOOCS4ALL, estatística e matemática para todos, financiado pela 7ª edição do IDI&CA do IPL 2022.

É membro da Sociedade Portuguesa de Estatística e da Sociedade Portuguesa de Matemática, tendo feito parte da sua direção nos biénios 2014–16 e 2016–18.